

## CAPTEURS DE DEPLACEMENT ANALOGIQUES POUR APPLICATIONS AUTOMOBILES

- Technologie potentiomètre à piste plastique
- Utilisation en compartiment moteur
- Entraînement par levier avec ressort de rappel
- Sorties par fils

### CARACTERISTIQUES ELECTRIQUES

Course électrique :	$94^{\circ} \pm 2^{\circ}$
Linéarité pondérée :	$\pm 1,5 \%$
Résistance totale :	$3,85 \text{ k}\Omega \pm 20 \%$
Puissance dissipée à $+40^{\circ}\text{C}$ :	0,5 W
à $+125^{\circ}\text{C}$ :	0,05 W
Résistance de limitation du courant curseur (Rp) :	$1,7 \text{ k}\Omega \pm 20 \%$
Courant curseur conseillé :	$< 100 \mu\text{A}$
Courant curseur max :	15 mA pendant 1 minute
Régularité de la tension de sortie :	$< 0,1 \%$ ( NFC 93 255 )
Impédance de charge recommandée :	$\geq 100 \text{ Rn}$

### CARACTERISTIQUES MECANIQUES

Course mécanique :	$125^{\circ} \pm 4^{\circ}$
Couple de rappel du levier en début de course :	$\geq 1 \text{ N.cm}$
Couple de rappel du levier en fin de course :	$\leq 10 \text{ N.cm}$
Couple de butée :	60 N.cm
Rappel du levier :	sens anti-horaire
Couple de serrage des vis de fixation :	2,3 N.m max

### ENVIRONNEMENT

Températures limites d'emploi :	- $40^{\circ}\text{C}$ à $+ 125^{\circ}\text{C}$
Températures limites de stockage :	- $55^{\circ}\text{C}$ à $+ 135^{\circ}\text{C}$
Vibrations :	sévérité 10-2000 Hz 10mm ou 50g
Utilisation en compartiment moteur :	
Durée de vie et indice de protection :	voir tableau
Micro-déplacements : (dither stroke)	$> 200 \cdot 10^6$ cycles

### CONNECTIQUE

Sorties par fils -  $40^{\circ}\text{C}$   $+105^{\circ}\text{C}$  (3x 0,93mm<sup>2</sup> longueur 300mm)  
Sorties par fils gainés -  $40^{\circ}\text{C}$   $+125^{\circ}\text{C}$  sur option

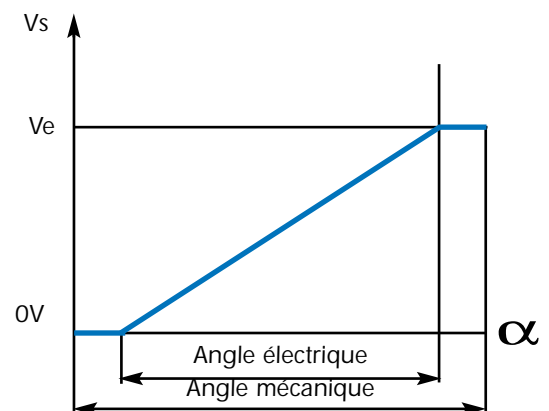
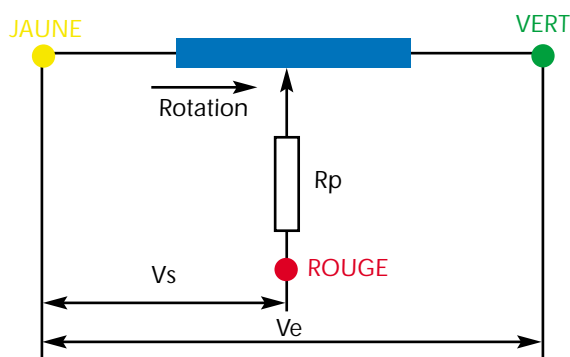
## CARACTERISTIQUES PARTICULIERES

TYPE de CAPTEUR	DUREE de VIE		INDICE DE PROTECTION	TYPE DE BOITIER
	Micro-déplacements (dither stroke)	En Nb de cycles (course électrique)		
403	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 64	1
423	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 64	2
402	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 64	3
422	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 64	4
404	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	1
424	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	2
401	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	3
421	10.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	4
<b>411</b>	<b>200.10<sup>6</sup></b>	<b>5. 10<sup>6</sup></b>	<b>IP 64</b>	<b>1</b>
431	200.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 64	2
412	200.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 64	3
416	200.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	1
426	200.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	2
418	200.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	3
428	200.10 <sup>6</sup>	5. 10 <sup>6</sup>	IP 66	4

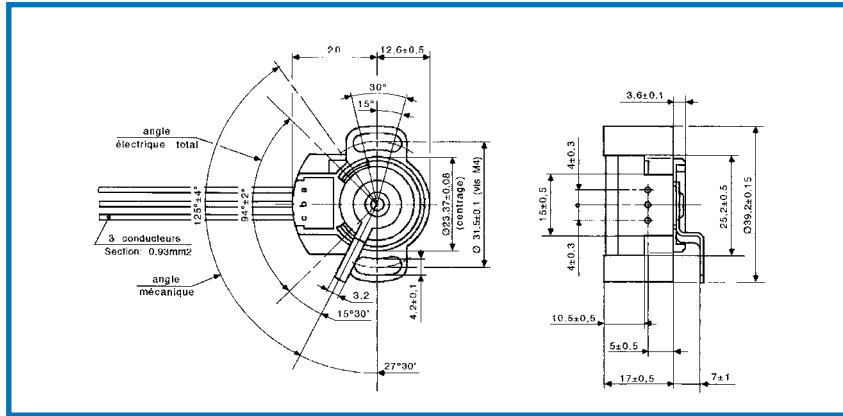
TYPE de BOITIER : **1 : Petites oreilles**  
 2 : Petites oreilles renforcées  
 3 : Grandes oreilles  
 4 : Grandes oreilles renforcées

**Fixation : 2 vis M4 sur  $\varnothing$  : 31,5 mm**  
 Fixation : 2 vis M4 sur  $\varnothing$  : 31,5 mm  
 Fixation : 2 vis M4 sur  $\varnothing$  : 34 mm  
 Fixation : 2 vis M4 sur  $\varnothing$  : 34 mm

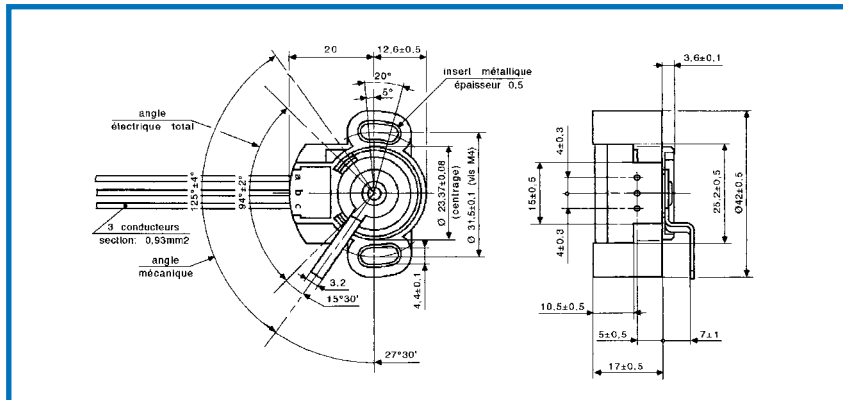
## SCHEMA ELECTRIQUE



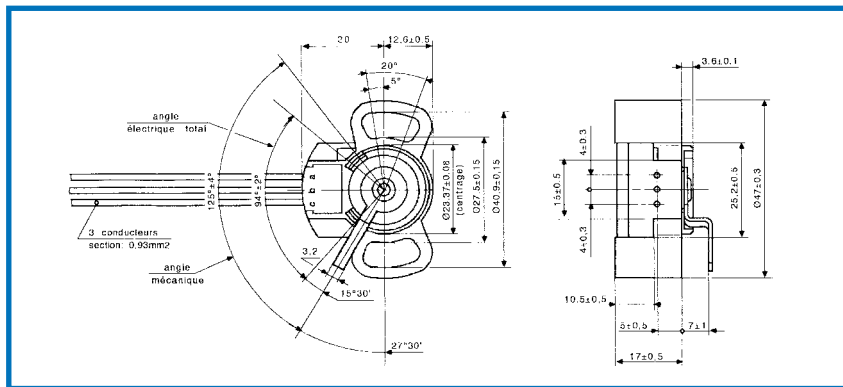
# ENCOMBREMENT



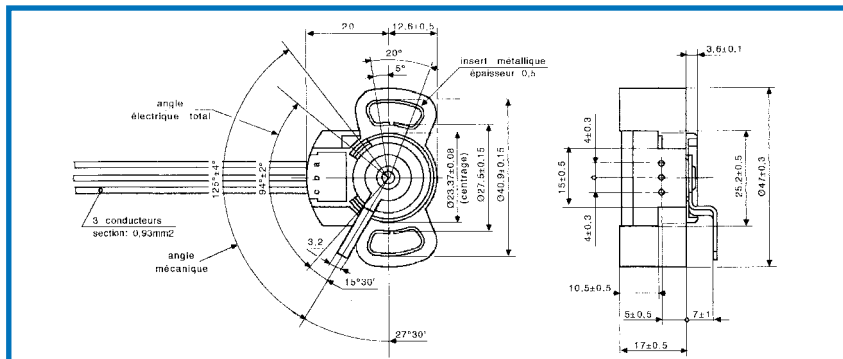
**BOITIER TYPE 1 : CAPTEURS TYPES 403,404,411 et 416**



**BOITIER TYPE 2 : CAPTEURS TYPES 423,424,426 et 431**

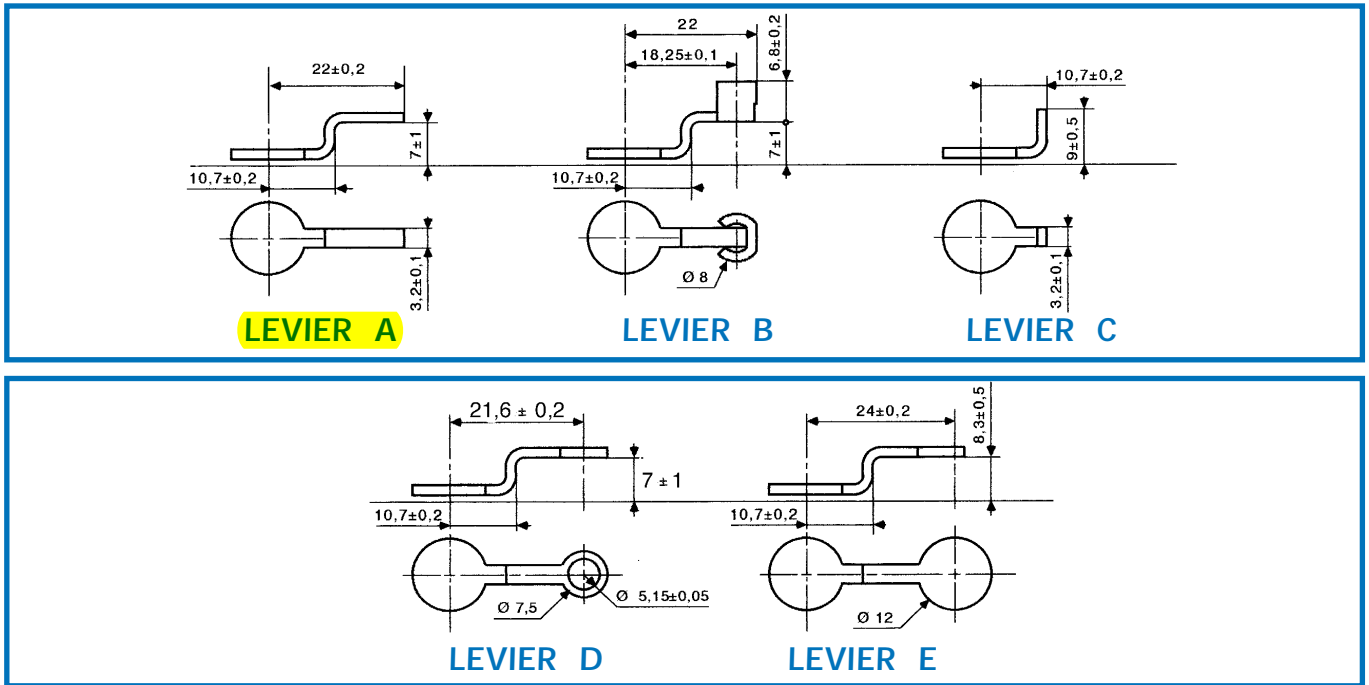


**BOITIER TYPE 3 : CAPTEURS TYPES 401,402,412 et 418**



**BOITIER TYPE 4 : CAPTEURS TYPES 421,422 et 428**

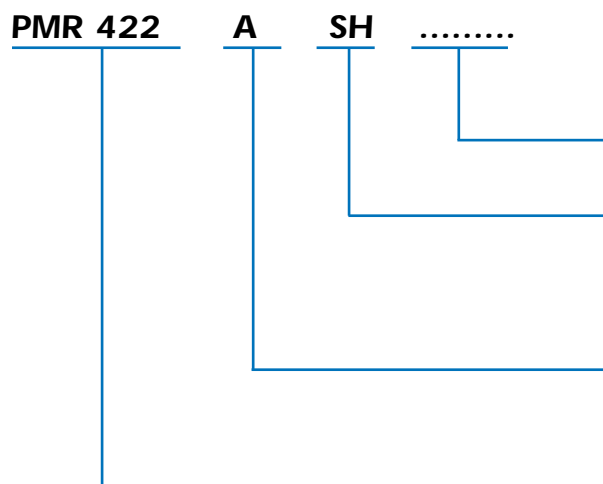
## LEVIERS PROPOSES



## OPTIONS ( nous consulter )

- Autres courses électriques
- Autres valeurs ohmiques
- Autres linéarités
- Pas de résistance de protection ( Rp )
- Sorties par fils gainés haute température
- Connectique particulière
- Rappel du levier sens horaire
- Autres leviers

## COMMENT LIBELLER VOTRE COMMANDE



Spécificité ou option ( en clair )

Rappel du levier en sens horaire ( ne rien spécifier en sens anti horaire )

Type de levier  
Voir " LEVIERS PROPOSES "

Type de capteur  
( voir tableau caractéristiques particulières )

Informations données à titre indicatif,  
et sous réserve de modifications.

